## (19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出顧公開番号

# 特開平7-290251

(43)公開日 平成7年(1995)11月7日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup>

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

B23K 11/11

550 A 520

審査請求 未請求 請求項の数1 FD (全 3 頁)

(21)出願番号

特顯平6-105049

(22)出願日

平成6年(1994) 4月21日

(71) 出願人 000184366

小原株式会社

東京都大田区西六郷4丁目30番3号

(72)発明者 西脇 敏博

東京都大田区西六郷4丁目30番3号小原株

式会社内

(72) 発明者 河野 勇造

東京都大田区西六鄉4丁目30番3号小原株

式会社内

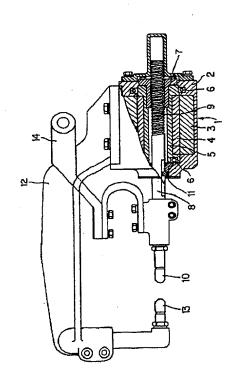
(74)代理人 弁理士 西村 幹男

#### (54) 【発明の名称】 C型溶接ガン

### (57)【要約】

【目的】 サーボモータの回転力を可動アームの往復動 に変換する機構を該サーボモータ内に設けることによっ て、C型溶接ガン全体の長さが短縮され、且つ前記変換 機構が清浄に維持され得る操作が容易な安定したC型溶 接ガンを提供する。

【構成】 サーボモータによって駆動される可動アーム を備えたC型溶接ガンにおいて、前記サーボモータlの 軸芯部に該サーボモータの回転子5に固定されたボール ナット7が配置され、該ボールナットと噛み合うねじ9 を備えた可動アーム8の先端部に電極10が取付けられ ていると共に、前記サーボモータの外周にC型固定アー ム12の一端が固定され、該固定アームの他端部に前記 可動アーム側の電極と対向する電極13が取付けられた C型溶接ガン。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 サーボモータによって駆動される可動ア ームを備えたC型溶接ガンにおいて、前記サーボモータ の軸芯部に該サーボモータの回転子に固定されたボール ナットを配置し、該ボールナットと噛み合うねじを備え た可動アームの先端部に電極を取付けると共に、前記サ ーボモータの外周にC型固定アームの一端を固定し、該 固定アームの他端部に前記可動アーム側の電極と対向す る電極を取付けたことを特徴とするC型溶接ガン。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、サーボモータによって 駆動される可動アームを備えたC型溶接ガンに関するも のである。

[0002]

【従来の技術】従来、サーボモータによって駆動される 可動アームを備えた〇型溶接ガンとしては、例えば実開 平5-18774号公報に示すような、サーボモータか ち導出された出力軸の先端部にねじを形成し、該ねじに **噛み合うボールナットを可動アーム側に固定し、前記サ** ーボモータの駆動によって可動アームを往復動させるよ うにしたものがある。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところが、上記従来例 のC型溶接ガンの場合には、サーボモータの駆動によっ て可動アームを往復動させるためのサーボモータから導 出された出力軸の先端部のねじと該ねじに噛み合うボー ルナットが、前記サーボモータから離れた位置にあるた め、該サーボモータと可動アーム側の電極間が長くな り、これに伴って、可動アーム側の電極と対向する固定 30 アーム側の電極もサーボモータから離れた位置にあるた め固定アームも長く形成しなくてはならず、結局、C型 溶接ガン全体が長くなり例えばロボットによって該C型 溶接ガンを操作する場合等に操作が不安定になる虞があ

【0004】また、前記ねじと該ねじに噛み合うボール ナットがサーボモータから露出しているため、溶接によ って発生する溶接塵や周囲の塵が、ねじやボールナット に侵入して、噛み合い部を清浄に維持できず可動アーム を往復動に支障を来す虞もある。

【0005】本発明は、従来の技術の有するこのような 問題点に鑑みてなされたものであり、その目的とすると ころは、サーボモータの回転力を可動アームの往復動に 変換する機構を該サーボモータ内に設けることによっ て、C型溶接ガン全体の長さが短縮され、且つ前記変換 機構が清浄に維持され得る操作が容易な安定したC型溶 接ガンを提供しようとするものである。

[0006]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため

って駆動される可動アームを備えたC型溶接ガンにおい て、前記サーボモータの軸芯部に該サーボモータの回転 子に固定されたボールナットを配置し、該ボールナット と噛み合うねじを備えた可動アームの先端部に電極を取 付けると共に、前記サーボモータの外周にC型固定アー ムの一端を固定し、該固定アームの他端部に前記可動ア 一ム側の電極と対向する電極を取付けたことを特徴とす るものである。

[0007]

【作用】上記のように構成されたC型溶接ガンにおい て、サーボモータを駆動すると、サーボモータの回転力 は、サーボモータの軸芯部に設けたボールナットを介し てねじに伝達されて可動アームを往復動させる。とのよ うにボールナットとこれに噛み合うねじをサーボモータ 内に位置させたので、その分、可動アームの長さは短縮 され、しかも溶接によって発生する溶接塵や周囲の塵 が、ねじやボールナットに侵入することが防止される。 [0008]

【実施例】図1を参照してこの発明の実施例について説 明をする。図において、1はサーボモータであり、該サ ーボモータ1は、その外殻2に固定された固定子巻線3 とその内周に配置された回転子磁極4及び該回転子磁極 4が固定された回転子5とからなり、該回転子5は軸受 6,6によってサーボモータ1の前記外殼2に軸支され ている。また、回転子5にはサーボモータ1の軸芯部に 位置するボールナット7が配置されている

【0009】8は可動アームであり、該可動アーム8の 後端側には前記ボールナット7と噛み合うねじ9が形成 され、可動アーム8の先端部には電極10が取付けられ ている。そして、該可動アーム8は回り止め11によっ て回転不能になっていると共に、前記サーボモータ1内 を前後進するようになっている。

【0010】また、前記サーボモータ1の外周にはC型 固定アーム12の一端が固定されており、該固定アーム 12の他端部には前記可動アーム8側の電極10と対向 する位置に電極13が取付けられている。なお、14は 前記電極10、13に溶接用電流を供給するための給電 部である。

【0011】上記のようなC型溶接ガンにおいて、図示 40 の状態でサーボモータ1の固定子巻線3に例えば三相電 流を供給すると、回転子磁極4が励磁され回転子5が回 転し、該回転子5に固定されたボールナット7が回転を 行う。該ボールナット7の回転に伴って該ボールナット 7と噛み合うねじ9は前進し、これによって可動アーム 8側の電極10は固定アーム12側の電極13に順次接 近し、両電極10,13間にワーク(図示せず)を挟持 した時点で給電部14から両電極10,13に溶接用電 流を供給することによって溶接作業が行われる。

【0012】とのように、ボールナット7とこれに噛み に、本発明におけるC型溶接ガンは、サーボモータによ 50 合うねじ9をサーボモータ1内に位置させたので、その

分、従来の可動アームに比してアーム8の長さは短縮され、これに伴って、可動アーム8側の電極10と対向する固定アーム12側の電極13もサーボモータ1に近付けることができて固定アーム12も短縮され、結局、C型溶接ガン全体の長さが短縮されコンパクトになる。しかも溶接によって発生する溶接塵や周囲の塵が、前記ねじ9やボールナット7に侵入することができないので回転運動を往復運動に変換する変換装置は常時清浄に維持される。

#### [0013]

【発明の効果】本発明においては、サーボモータの軸芯部に該サーボモータの回転子に固定されたボールナットを配置し、該ボールナットと噛み合うねじを備えた可動アームの先端部に電極を取付けると共に、前記サーボモータの外周にC型固定アームの一端を固定し、該固定アームの他端部に前記可動アーム側の電極と対向する電極を取付けたので、従来の可動アームに比して可動アームの長さは短縮され、これに伴って、可動アーム側の電極と対向する固定アーム側の電極もサーボモータに近付け\*

\* ることができて固定アームも短縮され、結局, C型溶接 ガン全体の長さが短縮されコンパクトになり、操作が容 易なC型溶接ガンとなる。

【0014】しかも、溶接によって発生する溶接塵や周囲の塵が、前記ねじやボールナットに侵入することができないので、回転運動を往復運動に変換する変換装置は常時清浄に維持されることから、故障の少ない安定した C型溶接ガンとなる。

#### 【図面の簡単な説明】

10 【図1】本発明に係るC型溶接ガンの一部断面側面図である。

#### 【符号の説明】

1		サーボモータ
5		回転子
7		ボールナット
8		可動アーム
9		ねじ
10,	1 3	電極
12		固定アーム

[図1]

